01;04 Низкочастотный барьерный разряд в таунсендовском режиме

© Д.С. Никандров, Л.Д. Цендин

Санкт-Петербургский государственный политехнический университет, 195251 Санкт-Петербург, Россия

(Поступило в Редакцию 10 февраля 2005 г.)

Предложена аналитическая модель барьерного газового разряда (Dielectric-Barrier Discharges — DBD) в таунсендовском режиме, когда объемный заряд мал по сравнению с поверхностным на диэлектрике. Режим горения разряда существенно различен в зависимости от соотношения между частотой внешнего напряжения и временем движения иона в зазоре. Рассмотрен низкочастотный случай, что позволило пренебречь объемным зарядом. Полученные аналитические выражения согласуются с результатами численного моделирования и экспериментами. Выяснен физический механизм наблюдающихся в этом режиме релаксационных колебаний. Представлены качественные закономерности поведения DBD-разряда и его основные параметры подобия.

Введение

Барьерный разряд — это разряд в газовой среде, заполняющей промежуток между электродами, один или оба из которых покрыты диэлектриком (рис. 1). Впервые эти разряды нашли широкое применение при производстве озона [1,2]. Сейчас их используют при стерилизации медицинского оборудования [3], при создании плазменных панелей [4], а также в эксимерных лампах [5]. При приложении к электродам переменного напряжения в газе возникает электрическое поле, определяемое приложенным к электродам напряжением и зарядами на поверхности диэлектрика. Разряд возникает, если это поле превышает поле пробоя. В многочисленных экспериментах параметры разрядов менялись в широких пределах: давление составляло от единиц до сотен Torr [6,7], частота приложенного напряжения от единиц до сотен kHz [7,8]. Расстояние между электродами обычно порядка нескольких миллиметров.

Существуют три принципиально различных режима горения DBD разряда: таунсендовский, однородный тлеющий и филаментированный. Наиболее прост таунсендовский режим, при котором поля в разряде не искажаются объемным зарядом и не образуется плазмы. Тлеющий режим горения, наблюдаемый часто при высоких частотах внешнего напряжения, характеризу-



Рис. 1. Схема разрядной ячейки.

ется сильным искажением поля из-за воздействия на него объемного заряда. Бо́льшую часть разряда занимает плазма. Филаментированный разряд представляет собой совокупность тонких проводящих плазменных каналов — филаментов, хаотично прорастающих между электродами.

Несмотря на успехи в численном моделировании (см., например, [5,9]), существует необходимость в получении качественной аналитической картины таких разрядов. В работе представлены основные законы подобия, позволяющие предсказывать зависимость тока и электрического поля в таунсендовском разряде от времени. Получены простые аналитические выражения, описывающие колебания тока и поля в разряде, и выяснен их физический механизм.

Рассмотрен случай, когда частота приложенного напряжения ω много меньше обратного времени τ движения иона между электродами. Если движение ионов определяется их подвижностью, то

$$\tau = \frac{L}{E_{\rm br}b_i} \ll \frac{2\pi}{\omega}.$$
 (1)

Здесь *E*_{br} — электрическое поле, соответствующее пробою; b_i — подвижность ионов. В разделе 1 выписаны исходные уравнения задачи. Когда заряженные частицы в зазоре отсутствуют (пассивная фаза II), поверхностный заряд постоянен и поле в зазоре меняется так же, как U(t). Активная фаза I сопровождается колебаниями тока, поля в зазоре и поверхностного заряда. Получена связь между напряжением U(t), полем в зазоре и плотностью поверхностного заряда, усредненными по колебаниям. В разделе 2 получено уравнение для тока проводимости; колебательный режим I исследован в разделе 3. В разделах 4 и 5 исследован колебательный режим, возникающий при плавной зависимости U(t), и показано, что, если U(t) меняется резко (имеет форму меандра), колебания отсутствуют. В разделе 6 расчет сопоставлен с имеющимися натурными и численными экспериментами. Искажение поля в зазоре объемным зарядом рассмотрено в Приложении.

Исходные уравнения, простые оценки

В диэлектрике весь ток переносится током смещения, а в газовом зазоре — как током смещения, так и током проводимости. Заряды, которые образуются в зазоре, быстро (за время, не превышающее τ) выносятся на поверхность диэлектрика и накапливаются на ней в течение большого времени порядка ω^{-1} . Поэтому при выполнении неравенства (1) пространственный заряд в зазоре мал по сравнению с поверхностным, так что плотности зарядов на электродах различаются только знаками

$$\sigma_1(t) \approx -\sigma_2(t). \tag{2}$$

При этом поле в зазоре определяется приложенным напряжением и поверхностными зарядами. Так как поле поверхностных зарядов может частично компенсировать приложенное напряжение, то при большом перенапряжении поле в зазоре может представлять собой разность двух больших членов. Условие, при котором искажением поля в зазоре пространственным зарядом можно пренебречь по сравнению с полем пробоя, приведено в Приложении.

Для решения задачи необходимо связать поле в зазоре, напряжение U(t) и заряд на поверхности диэлектрика $\sigma(t) = |\sigma_1(t)|$. Для этого используем теорему Гаусса

$$E = U \frac{1}{L + \frac{2d}{\varepsilon}} + \sigma \frac{8\pi}{L + \frac{2d}{\varepsilon}} \frac{d}{\varepsilon}.$$
 (3)

Как только поле в зазоре превысит $E_{\rm br}$, оно вызовет сильно растущий ток. Зависимость тока от поля определяется тем, что первый ионизационный коэффициент Таунсенда α экспоненциально растет с полем. Отношение M потока электронов на аноде к потоку их на катоде в свою очередь экспоненциально зависит от α . Ток через зазор увеличивается в M-1 раз за время порядка τ . Поэтому ток растет со временем примерно по экспоненциальному закону с показателем $\int_{-\tau}^{t} \frac{M-1}{\tau} dt$. Столь быстро увеличивающийся ток, согласно принципу Ле Шателье,

увеличивающийся ток, согласно принципу Ле Шателье, будет удерживать поле на уровне, близком к $E_{\rm br}$. Поэтому для построения грубой модели положим, что в таунсендовском разряде электрическое поле не может быть больше пробойного $|E(t)| \leq E_{\rm br}$. Весь период внешнего напряжения можно разделить на две фазы. В течение активной фазы I разряда $t^* < t < \pi/2\omega$ в зазоре текут токи проводимости, меняющие поверхностный заряд и поддерживающие $E \approx E_{\rm br}$. Согласно (3) поверхностный заряд меняется так же, как -U(t). Во время фазы II

$$\frac{\pi}{2\omega} < t < \frac{\pi}{\omega} + t^*$$

поле в зазоре меньше $E_{\rm br}$. В самом начале этой фазы все заряженные частицы выносятся полем на поверхность диэлектрика. После этого ток проводимости не течет и поверхностный заряд постоянен. Согласно (3),



Рис. 2. Эволюция поля в зазоре, поверхностного заряда и тока. Фаза I соответствует протеканию тока, поддерживающего $E \approx E_{\rm br}$, фаза II соответствует отсутствию тока проводимости.

изменение приложенного напряжения приводит только к изменению поля в зазоре. Момент начала активной фазы I определяется однозначно

$$t^* = U^{-1} \left(2E_{\rm br} \left(L + \frac{2d}{\varepsilon} \right) - U \big|_{t = \frac{\pi}{2\omega}} \right). \tag{4}$$

Поле в зазоре при смене фаз меняется непрерывно

$$E(t) = \begin{cases} \frac{U(t) + U|_{t = \frac{\pi}{2\omega}}}{L + \frac{2d}{\varepsilon}} - E_{\rm br}, & -\frac{\pi}{2\omega} < t < t^*, \\ E_{\rm br}, & t^* < t < \frac{\pi}{2\omega}. \end{cases}$$
(5)

Изменение поля, поверхностного заряда и тока для случая синусоидального напряжения схематично показано на рис. 2.

В случае малого перенапряжения, когда

$$U_{\rm max} < 2L \left(1 + \frac{2d}{L\varepsilon}\right) E_{\rm br},$$
 (6)

пробой происходит после того, как U(t) меняет знак. Напротив, в случае большого перенапряжения, когда

$$U_{\max} > 2L\left(1+\frac{2d}{L\varepsilon}\right)E_{\mathrm{br}},$$

пробой происходит до того момента, когда U(t) меняет знак. Как видно, продолжительность фаз I и II связана с величиной внешнего напряжения. Общая картина зависимости поля от времени приведена на рис. 3.



Рис. 3. Зависимость электрического поля от уровня перенапряжения.

Из (3) следует выражение для тока проводимости в зазоре, необходимого для ограничения поля,

$$j = \frac{d\sigma}{dt} = \begin{cases} \frac{dU}{dt} \frac{\varepsilon}{8\pi d}, & t \in \mathbf{I}, \\ 0, & t \in \mathbf{II}. \end{cases}$$
(7)

В реальности ток в течение фазы II крайне мал. Он не может возрасти мгновенно до конечной величины, требуемой (7). Поэтому имеет место запаздывание тока относительно приложенного напряжения, которое не учтено в грубой модели. В тот момент, когда поле достигает значения E_{br}, ток еще крайне мал, поверхностный заряд практически не меняется. Так как напряжение U(t)изменяется, а поверхностный заряд остается постоянным, то поле в зазоре продолжает возрастать (3), превышая $E_{\rm br}$. Этот процесс продолжается до тех пор, пока ток не возрастет настолько, что поверхностный заряд начнет существенно меняться и напряженность поля станет убывать. Пока E(t) остается больше E_{br} , ток будет продолжать расти. Уменьшаться ток станет только тогда, когда поле будет меньше, чем Ebr. Такая картина соответствует возникновению релаксационных колебаний. Для их количественного описания необходимо определить функциональную связь между электрическим полем и током. Ниже мы выпишем замкнутое уравнение, описывающее колебательную фазу I разряда.

2. Эволюция тока

Ограничимся простой таунсендовской моделью, когда электроны в зазоре размножаются в основном за счет ударной ионизации нейтральных атомов. Эти процессы определяются только электрическим полем. Вторичные электроны с катода эмиттируются вследствие бомбардировки его ионами. Длительность цикла размножения электронов в таунсендовском разряде определяется характерным временем движения иона от места его рождения до поверхности катода — τ (катод и анод определены по отношению к полю в зазоре). Рассмотрим вначале случай локальной ионизации. В этом случае ток

изменится согласно уравнению [10]

$$j(t) = j_{\text{ext}}(t) + \int_{0}^{L} j\left(t - \frac{x}{u}\right) \gamma \alpha\left(t - \frac{x}{u}\right) \exp\left[x\alpha\left(t - \frac{x}{u}\right)\right] dx.$$
(8)

Здесь j(t) — ток проводимости у катода; $j_{\text{ext}}(t)$ — электронный ток с катода, не связанный с ион-электронной эмиссией, — ток внешнего ионизатора; u — дрейфовая скорость иона. Заметим, что, зная решение уравнения (8), в котором $j_{\text{ext}}(t) \propto \delta(t - t')$, можно написать его решение и при произвольной зависимости $j_{\text{ext}}(t)$

$$j(t) = \frac{u}{L} \int_{-\infty}^{t} j_{\text{ext}}(t') i(t, t') dt',$$
$$i(t, t') = \frac{L}{u} \delta(t - t')$$
$$+ \int_{-\infty}^{L} i\left(t - \frac{x}{u}\right) \gamma \alpha\left(t - \frac{x}{u}\right) \exp\left[x\alpha\left(t - \frac{x}{u}\right)\right] dx. \quad (9)$$

Таким образом, i = i(t, t') представляет собой аналог функции Грина для нашей задачи. Так как мы описываем изменение поля в течение фазы I, то $\gamma(e^{\alpha(t)L} - 1) \approx 1$. При постоянном перенапряжении ток будет расти экспоненциально $i = i_0 \exp(\beta(t - t'))$. Действительно, такая зависимость является решением (9). Возникающее трансцендентное уравнение для β

$$\left[1 + \gamma - \frac{\beta}{u\alpha}\right] \frac{1}{\gamma e^{\alpha L}} = \exp\left(-\frac{\beta L}{u}\right)$$
(10)

всегда имеет решение. В случае $\gamma \ll 1$, например,

$$\beta = \frac{u \ln(\gamma(e^{\alpha(t)L} - 1))}{L}.$$

Если β меняется слабо за время τ , то в этом случае можно использовать подход, аналогичный ВКБ приближению, т. е. считать

$$i = i_0 \exp\left(\int_{t'}^t \beta\right),\tag{11}$$

где β уже явно зависит от времени

$$\left[1 + \gamma - \frac{\beta}{u\alpha(t)}\right] \frac{1}{\gamma e^{\alpha(t)L}} = \exp\left(-\frac{\beta L}{u}\right).$$
(12)

Из (9), (11) следует, что ток при локальной ионизации изменяется по закону

$$j(t) = \int_{-\infty}^{t} \frac{j_{\text{ext}}(t')}{\tau} \exp\left(\int_{t'}^{t} \frac{\ln[\gamma(e^{\alpha(t'')L} - 1)]}{\tau} dt''\right) dt'.$$
(13)

Полученные результаты можно обобщить на случай нелокальной ионизации. Так, уравнение (8) переписывается в виде

$$j(t) = j_{\text{ext}}(t) + \int_{0}^{L} j\left(t - \frac{x}{u}\right) \frac{\partial M}{\partial x}\Big|_{t - \frac{x}{u}} dx, \qquad (14)$$

где M(x, E) — коэффициент мультипликации электронов.

Величина этого коэффициента равна количеству вторичных электронов, рожденных одним первичным при прохождении расстояния *x* от катода. В локальном случае

$$M(x, E) = \gamma(e^{\alpha(E)x} - 1).$$
(15)

Таким образом, единственной характеристикой ионизационного процесса является величина M(x, E). Традиционно используемый коэффициент мультипликации есть M(E(t)) = M(L, E(t)). Решение (14) можно переписать в виде

$$j(t) = \int_{-\infty}^{t} \frac{j_{\text{ext}}(t')}{\tau} \exp\left(\int_{t'}^{t} \frac{\ln M(E(t''))}{\tau} dt''\right) dt'. \quad (16)$$

Выражение (16) имеет прозрачный физический смысл. Ток к моменту t определяется токами внешнего ионизатора и полем в предыдущие моменты времени. Токи ионизатора усиливаются как $M^{t/\tau}$ и складываются. Видно, что ток не меняет мгновенно свое значение, как предполагалось в простейшей модели (рис. 2).

Нижний предел интегрирования (16) соответствует фазе II, когда $M \ll 1$. Ток проводимости в момент пробоя определяется соотношением

$$j(t^{*}) = \int_{-\infty}^{t^{*}} \frac{j_{\text{ext}}(t')}{\tau} \exp\left(\int_{t'}^{t^{*}} \frac{\ln M(t'')}{\tau} dt''\right) dt'$$
$$\approx j_{\text{ext}}(t^{*}) \sqrt{\frac{\pi}{2\tau \frac{d[M(E(t))]}{dt}|_{t=t^{*}}}}.$$
(17)

Для удобства везде ниже будем считать $t^* = 0$ (рис. 3).

3. Колебательный режим разряда

Выражение (16) представляет собой решение дифференциального уравнения

$$\tau \, \frac{dj}{dt} = j \ln M(E) + j_{\text{ext}}.$$
 (18)

Дифференцированием (3) можно получить дополнительное уравнение для поля в зазоре

$$\frac{dE}{dt} = \frac{dU}{dt} \frac{1}{L + \frac{2d}{\varepsilon}} - j \frac{8\pi}{L + \frac{2d}{\varepsilon}} \frac{d}{\varepsilon}.$$
 (19)

Комбинируя уравнения (18) и (19), получаем замкнутое дифференциальное уравнение для электрического поля в фазе I

$$\frac{d^2 E}{dt^2} = \frac{d^2 U}{dt^2} \frac{1}{L\left(1 + \frac{2d}{\varepsilon L}\right)} + \frac{\ln M(E)}{\tau} \left(\frac{dE}{dt} - \frac{dU}{dt} \frac{1}{L\left(1 + \frac{2d}{\varepsilon L}\right)}\right) - \frac{8d\pi}{\varepsilon L + 2d} \frac{j_{\text{ext}}(t)}{\tau}.$$
(20)

Для анализа этого уравнения удобно ввести безразмерные переменные: время в единицах $\theta = t/\tau$, электрическое поле $E = E/E_{br}$, внешнее напряжение

$$\Phi = rac{U}{1+rac{2d}{arepsilon L}} rac{1}{E_{
m br}L},$$

ток ионизатора $t=\left.j_{\mathrm{ext}}/j\right|_{t=0}$ и безразмерный коэффициент

$$\kappa = \frac{8\pi d}{(\varepsilon L + 2d)} \frac{j|_{t=0}}{E_{\rm br}} \tau.$$
(21)

Ток в момент пробоя $j|_{t=0}$ пропорционален току ионизатора и определяется соотношением (17). В результате уравнение (20) запишется следующим образом

$$\begin{cases} \frac{d^{2}E}{d\theta^{2}} - \frac{d^{2}\Phi}{d\theta^{2}} - \ln(M(E)) \left(\frac{dE}{d\theta} - \frac{d\Phi}{d\theta}\right) = -\iota\kappa, \\ E\Big|_{\theta=0} = 1, \quad \frac{dE}{d\theta}\Big|_{\theta=0} = \frac{d\Phi}{d\theta}\Big|_{\theta=0} - \kappa. \end{cases}$$
(22)

Для случая локальной ионизации M(E) задается (15). Ионизационный коэффициент α связан с напряженностью электрического поля и давлением газа $\alpha/p = f(E/p)$ и записывается обычно в виде

$$\alpha/p = A \exp\left(-\frac{B}{E/p}\right).$$

Стоит заметить, что полученные выражения имеют место и при любой другой зависимости коэффициента мультипликации от поля.

Уравнение (22) описывает релаксационные колебания электрического поля. Если частота таких колебаний оказывается много больше ω , что имеет место, если неравенство (1) выполнено с запасом, то характеристики колебаний адиабатически отслеживают $d\Phi/d\theta$, впервые это было экспериментально установлено в [11]. Величина $d^2\Phi/d\theta^2$ на решение не влияет, так как из условия (1) следует, что

$$\frac{d\Phi}{d\theta} \gg \frac{d^2\Phi}{d\theta^2}.$$

Исключением является случай, когда $\Phi(\theta)$ меняется резко. Этот случай мы рассмотрим на примере, когда $\Phi(\theta)$ имеет вид меандра.

Журнал технической физики, 2005, том 75, вып. 10

Случай плавного изменения внешнего напряжения

В случае плавно меняющегося внешнего напряжения уравнение (22) приводится к виду

$$\begin{cases} \frac{d^{2}E}{d\theta^{2}} - \ln(M(E)) \left(\frac{dE}{d\theta} - \Phi'\right) = -\iota\kappa, \\ E\Big|_{\theta=0} = 1, \quad \frac{dE}{d\theta}\Big|_{\theta=0} = \Phi' - \kappa, \quad \Phi' = \frac{d\Phi}{d\theta} = \text{const.} \end{cases}$$
(23)

В уравнении (23) и в начальном условии на производную стоит малый параметр κ . Малость параметра κ следует из его пропорциональности току внешнего ионизатора. Пренебрежение этим параметром в уравнении эквивалентно отключению ионизатора в момент $\theta = 0$. Размножение электронов в нарастающем электрическом поле $E(\theta) > 1$ идет всегда очень активно, и действие ионизатора на этом фоне, как будет показано ниже, приводит лишь к малым поправкам (которые тем меньше, чем меньше κ). Пренебрегая ими, получим

$$\frac{d^{2}E}{d\theta^{2}} - \ln(M(E))\left(\frac{dE}{d\theta} - \Phi'\right) = 0.$$
 (24)

Такое уравнение описывает движение частицы в системе с вынуждающей силой и знакопеременным трением. Трение и сила меняют знаки при E = 1. Однородное уравнение (24) имеет строго периодическое решение. Электическое поле $E(\theta)$ колеблется в пределах от $E_{max} = \max_{\alpha}(E)$ до $E_{min} = \min_{\alpha}(E)$, причем

$$\int_{1}^{E_{\text{max}}} \ln M \, d\mathbf{E} = \kappa + \Phi' \left(\ln \frac{\Phi'}{\kappa} - 1 \right),$$
$$\int_{E_{\text{min}}}^{E_{\text{max}}} \ln M \, d\mathbf{E} = 0. \tag{25}$$

Рассмотрим случай колебаний малой амплитуды. Тогда M(E) = 1 + M'(E - 1). Как видно из (25), это эквивалентно условию

$$E_{max} - 1 \approx 1 - E_{min}.$$
 (26)

Фазовый портрет решения для этого случая приведен на рис. 4.

$$\begin{cases} p + \ln |p - 1| = z^2 - X, \\ p = \frac{dE}{d\theta} \frac{1}{\Phi'}, \ z = \left(\frac{M'}{2\Phi'}\right)^{1/2} (E - 1); \ X = \ln \frac{\Phi'}{\kappa} - 1. \end{cases}$$
(27)

При больших значениях параметра X (начиная с $X \approx 1$) фазовая траектория в области спадающего поля



Рис. 4. Фазовые траектории электрического поля в разряде (случай малых амплитуд).



Рис. 5. Зависимость электрического поля (колебаний малой амплитуды) от времени (X = 4).

аппроксимируется как $p = z^2 - X$. Это позволяет найти закон убывания поля и период колебаний Θ

$$E = 1 - \sqrt{\frac{2\Phi'X}{M'}} \tanh\left(\left(\theta - \frac{\Theta}{2}\right)\sqrt{\frac{M'\Phi'X}{2}}\right)$$
$$\approx 1 - \Phi'X\left(\theta - \frac{\Theta}{2}\right), \tag{28}$$

$$\Theta \approx \frac{1+X}{\Phi' X} \left(E_{\text{max}} - E_{\text{min}} \right) \approx (1+X) \sqrt{\frac{8}{\Phi' X M'}}.$$
 (29)

Строго периодическое решение (рис. 5) получается только в случае полного выключения внешнего ионизатора в момент $\theta = 0$. Учет воздействия ионизатора при постоянном Φ' , приводит со временем к медленному уменьшению амплитуды колебаний. Поле при этом стремится к пределу E_{lim} , удовлетворяющему уравнению

$$M(\mathbf{E}_{\mathrm{lim}}) = \exp\left(-\frac{\iota\kappa}{\Phi'}\right).$$
 (30)

$$E_{lim} = 1 - \frac{\iota \kappa}{M' \Phi'}$$

Характерное время уменьшения амплитуды колебаний электрического поля может быть легко оценено. Определяя Е как решение (24), а $E + \delta E$ как решение (23), разложим δE в ряд до первого неисчезающего слагаемого

$$\delta \mathbf{E} \approx -\frac{\iota\kappa}{2}\,\theta^2.$$

Это позволяет оценить поправку к полю за время его нарастания, т.е. до

$$heta = rac{(\mathrm{E}_{\mathrm{max}}-1)}{\Phi'}.$$

Малая неоднородность уравнения (23) сказывается на решении только в фазе нарастания поля, когда разность $\left(\frac{dE}{d\theta} - \Phi'\right)$ мала. За один период колебаний амплитуда поля уменьшится на

$$\delta \mathbf{E} \approx rac{\iota\kappa}{2} \left[rac{(\mathbf{E}_{\max} - 1)}{\Phi'}
ight]^2$$

Таким образом, приходим к оценке характерного времени затухания колебаний за счет внешнего ионизатора

$$\frac{\Phi'(1+X)}{\iota\kappa X}.$$
(31)

Если время (31) оказывается много больше времени, в течение которого $d\Phi/d\theta = \text{const}$, то затухание поля не успевает произойти. Критерием применимости уравнения (24) вместо (23) может служить условие, получаемое из (31)

$$\frac{\Phi'(1+X)}{\iota\kappa X} \gg \Theta. \tag{32}$$

Это условие выполняется при достаточно маленьком κ . Если же оно неверно, то никаких колебаний электрического поля практически нет $E(\theta) = E_{lim}$ (рис. 3). Параметры (27), (29) и величина (31) определяют основные скейлинги задачи для случая медленно меняющегося внешнего напряжения.

Зависимость внешнего напряжения в форме меандра

В случае приложения ступенчатого напряжения, задача по расчету DBD-разряда существенно упрощается. Основное упрощение состоит в отсутствии фазы II (рис. 2), напряжение в зазоре всегда порядка пробойного. Уравнение (22) для электрического поля в зазоре имеет вид

$$\begin{cases} \frac{d^{2}E}{d\theta^{2}} - \ln(M(E)) \frac{dE}{d\theta} = -\iota\kappa, \\ E|_{\theta=0} = E_{\max}, \quad \frac{dE}{d\theta}\Big|_{\theta=0} = -\kappa. \end{cases}$$
(33)

Так же как и в случае плавно меняющегося напряжения, рассмотрим однородное уравнение, не пренебрегая малым параметром в начальном условии,

$$\frac{d^{2}E}{d\theta^{2}} - \ln(M(E)) \frac{dE}{d\theta} = 0.$$
(34)

Решение (34) может быть записано в квадратурах

$$\theta(\mathbf{E}) = \int_{\mathbf{E}}^{\mathbf{E}_{\max}} \frac{dx}{\kappa + \int_{x}^{\mathbf{E}_{\max}} \ln(M)}.$$
 (35)

Из (35) видно, что электрическое поле — монотонно убывающая функция, стремящаяся к E_{min}. Эта величина определяется условием

$$E_{\min}: \int_{E_{\min}}^{E_{\max}} \ln M \, dE = -\kappa.$$
(36)

Для качественного исследования решения (35) выпишем зависимости поля и тока от времени в случае малых перенапряжений (это эквивалентно разложению коэффициента мультипликации в ряд M(E) = 1 + M'(E - 1))

$$E = C_{1} \operatorname{th} \left(C_{2} - \frac{C_{1}M'}{2} \theta \right) + 1, \quad J = \frac{C_{1}^{2}M'}{2\kappa \operatorname{ch}^{2}(C_{2} - \frac{C_{1}M'}{2} \theta)},$$
$$C_{1} = \sqrt{(E_{\max} - 1)^{2} + \frac{2\kappa}{M'}} \approx E_{\max} - 1,$$
$$C_{2} = \operatorname{arcsh} \left(\frac{E_{\max} - 1}{\sqrt{\frac{2\kappa}{M'}}} \right). \tag{37}$$

Видно, что импульс тока запаздывает относительно $\Phi(\theta)$, достигая максимального значения в момент

$$\tilde{\theta} = \frac{2C_2}{C_1 M'} \approx \frac{2C_2}{(\mathrm{E}_{\mathrm{max}} - 1)M'}$$

Максимальное значение тока пропорционально квадрату перенапряжения $J(\tilde{\theta}) \sim (E_{\max} - 1)^2$. Также видно, что при малом перенапряжении $E_{\max} - 1 \approx 1 - E_{\min}$.

Если продолжительность фазы I (рис. 6) оказывается гораздо больше $2\tilde{\theta}$, т.е. $\tilde{\theta} \ll \pi/2\omega\tau$, то необходимо ввести поправки, связанные с воздействием внешнего ионизатора (учесть неоднородность уравнения (33)),

$$\mathbf{E}(\theta) = \mathbf{E}_{\min} - \kappa \int_{0}^{\theta} e^{(\theta - \theta') \cdot \ln M(\mathbf{E}_{\min})} \left(\int_{0}^{\theta'} t(\theta'') d\theta'' \right) d\theta',$$
$$\theta \gg \tilde{\theta}. \tag{38}$$

Решения (37) были найдены ранее в [10]. Однако важным преимуществом настоящего подхода является возможность анализировать большие перенапряжения



Рис. 6. Схематическая зависимость поля и тока проводимости в зазоре.

и определять E_{max} . Условие периодичности разряда и отсутствие выделенного электрода позволяет составить уравнение

$$E_{\max} = 2\Phi - E\left(rac{\pi}{\varpi au}
ight) pprox 2\Phi - E_{\min}$$

Учитывая (36), получаем уравнение для E_{max} в виде

$$\int_{\Phi-E_{\text{max}}}^{E_{\text{max}}} \ln(M) d\mathbf{E} = -\kappa.$$
(39)

В формуле (39) может быть учтена также поправка (38).

6. Сравнение с экспериментом

2

Приведенная модель удивительно хорошо описывает имеющиеся экспериментальные данные и численные коды [6,8,11,12]. Наблюдавшиеся распределения параметров были аналогичны (5). Так, на рис. 7 приведена динамика изменения поля в разряде в потоке гелия при давлении 730 Torr [11]. Частота напряжения (пилообразного в случае (a) и синусоидального в случае (b)) составляла 1.5 kHz, L = 0.2 cm, d = 0.23 cm, $\varepsilon = 5$. Отчетливо видно возникновение релаксационных колебаний. Так как амплитудное значение $U(t)/(L+2d/\varepsilon)$ было близко к двум, то в соответствии с (4) и (6) фаза I начинается практически одновременно со сменой знака U(t). В соответствии с простейшей моделью (5) колебания заканчивались в момент максимума напряжения. Отметим также, что в случае пилообразного напряжения колебания (кроме первого) были практически периодическими. Так как в течение пассивной фазы II поверхностный заряд неизменен, то в согласии с (5) кривые E(t) и $U(t)/L + 2d/\varepsilon$ оказываются параллельны. Параметр pLсоответствовал правой ветви кривой Пашена. Сопоставление расчета согласно (22) с экспериментом было выполнено в рамках таунсендовской аппроксимации

$$\alpha = Ap \exp\left(-\frac{B}{E/p}\right),\,$$

где $A = 3 \,(\text{cm} \cdot \text{Torr})^{-1}, B = 25 \,\text{V/cm} \cdot \text{Torr} [13].$

Такое сопоставление позволяет оценить ток внешнего ионизатора порядка $10^{-4} - 10^{-5} \text{ mA/cm}^2$. Результаты моделирования приведены на рис. 8. Единственным подгоночным параметром при расчете было значение j_{ext} . Для линейного изменения напряжения оно полагалось равным 10^{-4} mA/cm^2 , а для синусоидального — $3 \cdot 10^{-4} \text{ mA/cm}^2$. Следует отметить, что результаты малочувствительны к значению этого параметра. Так, для описания первого колебания тока, отличающегося примерно в 2 раза от остальных, необходимо было бы полагать $j_{\text{ext}} \approx 10^{-6} \text{ mA/cm}^2$.

Как уже отмечалось, полученные соотношения зависят только от коэффициента мультипликации, так что они применимы как на правой ветви кривой Пашена, когда ионизацию можно считать локальной, так и на ее левой ветви, когда ионизация нелокальна и приближение (15), строго говоря, неприменимо [14]. Такая ситуация имела место, например, в работе [6], где исследовался разряд в метане при давлении 0.75 Тогг, L = 0.5 сm, d = 0.5 сm, f = 1.4 kHz. Разделение разряда на фазы в соответствии с простейшей моделью показано на рис. 9. Моменты пробоя (4) хорошо согласуются с экспериментом, особенно при отрицательных токах.

Из приведенной в работе [6] кривой Пашена были определены локальные значения $A = 12 \,(\text{cm} \cdot \text{Torr})^{-1}$, $B = 800 \,\text{V/cm} \cdot \text{Torr}$. Время τ оценивалось исходя из характерных сечений ион-молекулярных столкновений, а также предполагалось, что $j_{\text{ext}} \approx 10^{-4} \,\text{mA/cm}^2$. Экспериментальные результаты и теоретические расчеты представлены на рис. 10.



Рис. 7. Зависимости поля и внешнего напряжения в барьерном разряде [11].



Рис. 8. Экспериментальные [11] и теоретические зависимости поля и тока от времени: *а* — случай линейно меняющегося напряжения, *b* — случай синусоидального напряжения.



Рис. 9. Зависимости тока и внешнего напряжения [6]; разделение разряда на фазы.



Рис. 10. Колебания тока в барьерном разряде [6].

В работе [8] исследовался разряд в гелии при атмосферном давлении. К достоинствам этой работы следует отнести то, что исследования проводились в широком диапазоне частот от 100 Hz до 10 kHz, удовлетворяющих условию (1). Сопоставление расчета (24) с экспериментом (рис. 11) было выполнено в рамках аппроксимации

$$\alpha = Cp \exp\left(-D\sqrt{\frac{p}{E}}\right)$$

где $C = 44 \text{ (cm} \cdot \text{Torr})^{-1}$, $D = 14 \text{ V}^{1/2}/\text{cm}^{1/2} \cdot \text{Torr}^{1/2}$, L = 0.3 cm, d = 0.23 cm, $\varepsilon = 7.63$, $\gamma = 0.01$ [8].

На рис. 11 видно хорошее соответствие данных эксперимента и теоретической модели. Для колебаний с частотой 500 Hz расчет выполнен при значении $j_{\text{ext}} \approx 5 \cdot 10^{-4} \text{ mA/cm}^2$, а для частоты 100 Hz — $j_{\text{ext}} = 10^{-4} \text{ mA/cm}^2$. Эти значения согласуются с предположением о том, что j_{ext} обусловлен взаимодействием метастабильных атомов с поверхностью катода. Однако расчетное значение периода колебаний примерно в 1.5 раза болыше наблюдавшегося. Лучше согласовать и период, и форму колебаний путем варьирования j_{ext} не удалось.

Скейлинг для периода колебаний (29) позволяет определить число колебаний в течение активной фазы I (рис. 12). Уменьшение числа колебаний в 4 раза при переходе от L = 0.3 ст к L = 0.5 ст должно определяться уменьшением примерно в 2 раза длительности

фазы I и увеличением в 2 раза т. Однако в эксперименте число колебаний по сравнению с $L = 0.3 \, \text{cm}$ не менялось. Это, по-видимому, связано с воздействием пространственного заряда (42). Действительно, при той же частоте и форме напряжения пространственный заряд в случае $L = 0.5 \, \text{сm}$ примерно вдвое больше, чем при L = 0.3 ст. Как видно из (29), период колебаний пропорционален $\omega^{1/2}$. Длительность фазы I пропорциональна ω^{-1} и определяется только перенапряжением (рис. 3). Значит, число колебаний пропорционально $\omega^{-1/2}$, что подтверждается экспериментально во всем диапазоне частот. Описанная модель хорошо согласуется и с численными экспериментами. Так, в работе [12] приведен пример расчета однородного таунсендовского барьерного разряда. Особенность этого расчета состоит в предполагаемом наличии мощного внешнего иони-



Рис. 11. Экспериментальная [8] и модельная зависимости тока от времени.



Рис. 12. Число колебаний тока в зависимости от частоты [8] и его скейлинг.



Рис. 13. Результаты численного эксперимента [12] и теоретической модели.

затора (десорбция электронов с катода). Как отмечалось выше, наличие достаточно мощного ионизатора приводит к затуханию колебаний (31), даже в случае линейно нарастающего напряжения. Численный эксперимент [12] соответствовал разряду в азоте, давление полагалось 760 Torr, L = 0, 1 cm, d = 0.01 cm, $\varepsilon = 1$, напряжение нарастаю линейно, причем $dU/dt = 4 \cdot 10^8$ V/s, A = 8.8 (cm \cdot Torr)⁻¹, B = 275 V/cm \cdot Torr [13]. Результа-

ты численного моделирования [12] и расчет поля и тока по выражениям (22), (16) приведены на рис. 13.

Выводы

Предложена аналитическая модель однородного барьерного газового разряда. Показано, что при малой частоте внешнего напряжения по сравнению со временем движения иона в зазоре разряд является таунсендовским. Полученные аналитические выражения согласуются с результатами экспериментов. Выяснен физический механизм наблюдающихся в таунсендовском режиме горения релаксационных колебаний. Представлены качественные закономерности поведения DBD-разряда и его основные параметры подобия.

Авторы благодарят за поддержку РФФИ (грант № 04-02-16483-а) и CRDF NS (grant N RP1-567-ST-03).

Приложение

Возмущение поля пространственным зарядом

В таунсендовском разряде возмущение электрического поля пространственным зарядом мало́. Оценим пространственный заряд и найдем величину возмущения поля. Разложим поле в зазоре на две составляющие: $E(t) = E E_{br} + \delta E$, $E_{br} \gg \delta E$, где Е — решение (22); $\delta E(x, t)$ — порпавка, связанная с пространственным зарядом. Поправка δE удовлетворяет уравнению

$$\begin{cases} \frac{d(\delta E)}{dx} = -4\pi n_{\rm ion} e,\\ n_{\rm ion}(x,t) = \frac{j_{\rm ion}(x,t)}{ebE_{\rm br}} \approx \frac{M\left(t - \frac{L-x}{bE_{\rm br}}\right) \cdot j\left(L,t - \frac{L-x}{bE_{\rm br}}\right)}{ebE_{\rm br}}. \end{cases}$$
(40)

Множитель M появляется из-за несовпадения катодного и анодного токов. Таким образом,

$$\delta E(x,t) \approx 4\pi \int_{(1-\frac{x}{L})\cdot\tau}^{\tau} M(t-t') \cdot j(t-t')dt'.$$
(41)

Разряд будет таунсендовским, только когда

$$\frac{(\delta E)_{\max}}{E_{\rm br}} \ll 1.$$

Приведем оценку $(\delta E)_{\text{max}}/E_{\text{br}}$ для случая медленно меняющегося напряжения. Используя (19) и (28), оценим максимальный ток как

$$\frac{\Phi'\varepsilon E_{\rm br}(1+X)\left(L+\frac{2d}{\varepsilon}\right)}{8\pi d\tau}$$

Подставляя этот ток в (41), получаем

$$\frac{(\delta E)_{\max}}{E_{\rm br}} \approx \tau \,\omega \cdot \frac{U_{\max}}{LE_{\rm br}} \cdot \frac{M \varepsilon L(1+X)}{\pi d}.$$
 (42)

Также нетрудно оценить $(\delta E)_{\text{max}}/E_{\text{br}}$ для случая напряжения в форме меандра. Из (37) оценим максимальный ток как $\frac{M'j|_{t=0}(\text{E}_{\text{max}}-1)^2}{2\kappa},$

тогла

$$\frac{(\delta E)_{\max}}{E_{\rm br}} \approx \left(1 + \frac{\varepsilon L}{2d}\right) \frac{MM'(E_{\max} - 1)^2}{2}.$$
 (43)

Одновременное выполнение условий (1) и малости отношения (42)/(43) соответствует таунсендовскому разряду.

Список литературы

- Kogelschatzx U. // Plasma Chemistry and Plasma Processing. 2003. Vol. 23. N 1.
- [2] Kogoma G.M., Okazaki S. // J. Phys. D. 1994. Vol. 24.
 P. 1985–1987.
- [3] Laroussi M., Sayler G.S., Glascock B.B., McCurdy B., Pearce M.E., Bright N.G., Malott C.M. // IEEE Trans. Plasma Sci. 1999. Vol. 27. P. 34–35.
- [4] Callegari Th., Ganter R., Boeuf J. // J. Appl. Phys. 2000. Vol. 88. N 7. P. 3905.
- [5] Akinori Oda, Yosuke Sakai, Haruaki Akashi, Sugawara // J. Phys. D. 1999. Vol. 32. P. 2726–2736.
- [6] Liu Dongping. Ma Tengcai, Yu. Shiji, Xu Yong, Yang Xuefeng // J. Phys. D. 2001. Vol. 34. P. 1651–1656.
- [7] Massines F., Rabehi A., Decomps Ph., Ben Gadri R., Segur P., Mayoux C. // J. Appl. Phys. 1998. Vol. 83. P. 2950–2957.
- [8] Jichul Shi. Laxminarayan L. Raja. // J. Appl. Phys. 2003. Vol. 94 (12). P. 7408–7415.
- [9] Golubosckii Yu.B., Maiorov V.A., Behnke J., Behnke J.F. // J. Phys. D. 2003. Vol. 36. P. 39–49.
- [10] Nagorny V.P., Drallos P.J., Williamson W. // J. Appl. Phys. 1995. Vol. 77. N 8. P. 3645.
- [11] Visentin G., Mangolini L., Orlov K., Kortshagen U., Heberlein J. // Proc. 15th Intern. Symposium on Plasma Chemistry. Orleans, 2001. Vol. 8. P. 3251–3256.
- [12] Golubovskii Yu.B., Maiorov V.A., Behnke J., Behnke J.F. // J. Phys. D. 2003. Col. 36. P. 975–981.
- [13] Протасов Ю.Ю., Чувашев С.Н. Энциклопедия низкотемпературной плазмы. Т. IV. М., 2000. С. 180–204.
- [14] Цендин Л.Д. Там же. С. 5–16.